

УДК 621.396.74

ББК О571.5

М435

М. А. Межетов

Иркутск, Россия

С. В. Туринцев

Иркутск, Россия

ВЫДЕЛЕНИЕ СИГНАЛОВ ТАКТОВОЙ СИНХРОНИЗАЦИИ В СИСТЕМАХ ПЕРЕДАЧИ ИНФОРМАЦИИ РЕЖИМА VDL-2

Системы автоматизированного обмена данными (АОД) по линии «самолёт–самолёт», «самолёт–земля» получают все более широкое распространение. Автоматизированный обмен данными в таких системах ведётся в ОВЧ диапазоне с использованием режимов VDL-2 или VDL-4 [Вдовин, 2008]. Структура построения приёмников систем АОД предполагает наличие в их составе схемы тактовой синхронизации (ТС), которая может строиться с использованием различных принципов. Выделение сигнала ТС в таких системах осуществляется цифровыми способами. Одним из факторов, от которого зависит качество принимаемой информации в системах VDL-2, является выбор способа восстановления сигнала ТС.

В статье рассмотрен способ выделения сигнала тактовой синхронизации с использованием метода восстановления фронтов, который реализован на базе разработанного авторами программно-аппаратного приёмника. Изучение принципов восстановления ТС в режиме VDL-2 позволит в дальнейшем проводить сравнительный анализ различных способов выделения и формирования сигнала ТС и применять данный программно-аппаратный приёмник для дальнейших исследований.

Ключевые слова: VDL-2, системы тактовой синхронизации, детектор Гарднера, скремблер, квадратурные составляющие, программно-аппаратный

приёмник.

M. A. Mezhetov

Irkutsk, Russia

S. V. Turincev

Irkutsk, Russia

EXTRACTION OF RUN-UP SIGNALS IN SYSTEMS OF INFORMATION COMMUNICATION IN VDL-2 MODE

Air-to-air and air-to-ground automated data exchange systems are increasingly common. Automated data exchange (ADE) in such systems is conducted in VHF band with the use of VDL-2 или VDL-4 modes [Vdovin, 2008]. The design of ADE receivers implies a clock sync (CS) circuit in their composition which can be constructed differently. A run-up signal in such systems is extracted digitally. One of the factors influencing the quality if received information in VDL-2 systems is selection of a technique of run-up signal regeneration.

The article considers a technique of run-up signal regeneration with use of front reconstruction which is implemented in a hardware-software receiver developed by the authors. Research of CS regeneration principles will enable to conduct a comparative analysis of different techniques of extracting and forming a run-up signal and to apply the hardware-software receiver for further research.

Key words: VDL-2, clock sync systems, Gardner detector, scrambler, quadrature components, hardware-software receiver.

Создание комплексной сети авиационной электросвязи является одним из основных направлений технического развития ЕС ОрВД России в области авиационной связи. Сети авиационной электросвязи, имеющие различную архитектуру и использующие разнообразные протоколы и процедуры обмена информацией, являются основной информационной средой для осуществления обслуживания и организации воздушного движения при выполнении полетов гражданской авиации. Связь диспетчеров с воздушными судами (ВС) в зоне

прямой видимости в ОВЧ диапазоне осуществляется с помощью передачи речи и данных с использованием разных режимов и протоколов доступа к каналу связи. Широкое распространение получили режимы VDL-2 и VDL-4.

Режим VDL-2 использует для передачи в ОВЧ-диапазоне 8-позиционную фазовую манипуляцию с дифференциальным кодированием (D8PSK) и приподнято-косинусоидальным формирующим фильтром с $\alpha=0,6$ [Авиационная электросвязь. Том 3 Системы связи URL:

http://airspot.ru/book/file/585/an10_v3_cons_ru.pdf; Склар, 2003]. Подлежащая передаче информация дифференциально кодируется 3-мя битами на символ, передаваемыми за счет изменений по фазе. Символьная скорость составляет 10500 Бод, которые при 3-х битах на символ дают информационную скорость передачи 31500 бит/с, в канале с сеткой частот 25 кГц.

Отличительной особенностью режима VDL-2 является возможность не только контроля сообщения на уровне целостности, но и прямого исправления ошибок. Данное преимущество обеспечивается кодированием кадра данных кодом Рида-Соломона, что позволяет не все искаженные сообщения передавать повторно.

Передача цифровых данных в режиме VDL-4 осуществляется в стандартном 25 кГц ОВЧ канале связи со скоростью 19,200 кбит/с, используя Гауссову частотную манипуляцию (GFSK). В VDL-4 время для передачи информации разделено на большое количество коротких слотов фиксированной длины, каждый из которых может использоваться радиотранспондерами, устанавливаемыми на ВС или в составе стационарных наземных станций для передачи данных [Клёсова, 2012].

В цифровых системах радиосвязи используются специальные виды модуляции, отличающиеся от аналоговых. Это вызвано как особенностями цифрового сигнала, позволяющего использовать более эффективные функциональные зависимости между модулируемым и модулирующим сигналами, так и необходимостью обеспечения электромагнитной совместимости с другими существующими системами связи. К приёмникам в таких системах предъявляются по-

вышенные требования к точности восстановления несущей и точности восстановления сигналов тактовой синхронизации. Один из возможных вариантов реализации приемника режима VDL-2 представлен на *рис. 1* [Феер, 2000]. В состав приемника входит: ПФ – полосовой фильтр; СВН – схема восстановления несущей; СВТЧ – схема восстановления тактовой частоты; К1, К2 – ключи; ФПК1, ФПК2 – фильтры с характеристикой «приподнятый косинус».

Особенностью приёмников, применяемых в цифровых системах радиосвязи, является наличие в их составе системы восстановления несущей (СВН) и системы восстановления тактовой частоты (СВТЧ) (*рис. 1*).

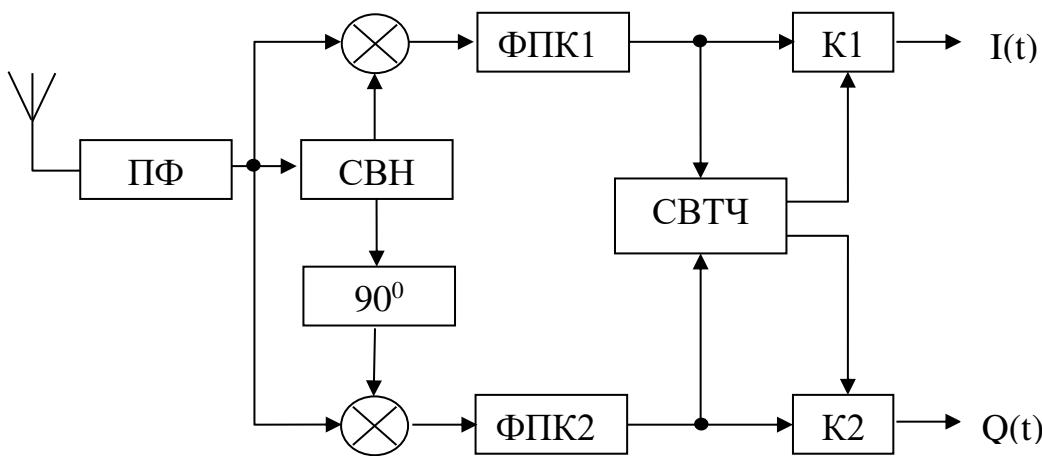


Рис. 1. Структурная схема приёмника VDL-2

СВТЧ предназначена для формирования тактовых импульсов, которые синхронизируют работу цифровых схем при обработке сигналов VDL режима 2, и служит для формирования отсчетных тактовых импульсов, которые обеспечивают взятие отсчетов сигнала на выходе согласованных фильтров (ФПК1, ФПК2) в моменты максимума отношения сигнал/шум. В процессе демодуляции цифровых сигналов система ТС обеспечивает правильный выбор отсчетных моментов. Эта задача решается путем подстройки тактового генератора сигналом погрешности, формируемым специальным детектором. Существует несколько систем ТС: системы ТС с восстановлением фронтов; системы ТС с отстающим и опережающим отсчетами; система ТС с детектором погрешности Гарднера [Иващенко, 2012].

Работа системы ТС с восстановлением фронтов основана на свойствах циф-

рового сигнала изменять свой знак на выходе ФПК1, ФПК2. Этот факт используется для получения опорного гармонического колебания, частота и начальная фаза которого соответствуют тактовой частоте. Для нормальной работы такой системы необходимо, чтобы данные, передаваемые по радиоканалу, предварительно подверглись операции скремблирования, которая устраниет длительные последовательности одинаковых символов путем добавления к цифровому сигналу псевдослучайной последовательности. В системах VDL-2 применяется скремблер с образующим полиномом [Авиационная электросвязь. Том 3. Системы связиURL: http://airspot.ru/book/file/585/an10_v3_cons_ru.pdf]:

$$G(x) = 1 + x + x^{15}.$$

Скремблированные данные позволяют получить в системе ТС с восстановлением фронтов отклик сигнала на символной частоте, который с точностью до фазы привязан к входным данным, поступающим на приёмник. Это позволяет точно отслеживать моменты тактирования ключей К1 и К2. СВТЧ управляет ключами К1 и К2 так, чтобы они открывались только в моменты времени поступления трибитов.

В системах ТС с отстающими и опережающими отсчетами используется такое свойство, что два отсчета, взятые с ФПК1 или ФПК2 раньше и позже отсчета, по которому выносится решение, равны друг другу. Если же отсчет, по которому выносится решение, берётся не в истинный отсчетный момент, то отсчёты, взятые на время раньше и позже отсчета, по которому выносится решение, будут отличаться, и знак их разности однозначно укажет положение истинного отсчетного момента. Частота дискретизации в таких системах должна быть в три раза больше, чем в системах ТС с восстановлением фронтов.

Система ТС с детектором погрешности Гарднера работает по следующему принципу: на каждом такте берётся отсчёт посреди тактового интервала $P(n-1/2)$ и если $P(n-1/2) = 0$, то отсчеты, по которым выносится решение, берутся в истинные отсчётные моменты, в противном случае формируется сигнал погрешности:

$$e(n) = P(n-1/2) \{ sign[P(n)] - sign[P(n-1)] \},$$

где $P(n)$ – отсчёт, по которому выносится решение на заданном тактовом интервале;

$P(n-1)$ – отсчёт, по которому выносится решение на предыдущем тактовом интервале;

$sign[x]$ – функция определения знака.

В этих системах частота взятия отсчётов должна быть вдвое больше тактовой частоты.

В работе реализована система ТС с восстановлением фронтов. Исходные данные формировались аппаратной частью системы на базе широкополосного SDR (Software-definedradio) приёмника, в состав которого входит аналого-цифровой преобразователь RTL2832U и модуль понижения частоты R820T. На вход SDR приёмника поступал реальный сигнал, формируемый локальной контрольно-корректирующей станцией ЛККС-2000, расположенной в аэропорту Иркутск. ЛККС формирует и передаёт дифференциальные поправки потребителям, для повышения точности определения их местоположения [Скрыпник, 2014]. Обработка полученных данных велась с использованием программной среды LabView 2010 [Суранов, 2007].

Структурная схема системы ТС с восстановлением фронтов изображена на *рис. 2*. В её состав входит формирователь меандрового сигнала $Sign(x_i)$, дифференцирующее устройство d/dt , устройство вычисления абсолютного значения $|•|$, полосовой фильтр ПФ и формирователь прямоугольных импульсов ФПИ. Сигнал с выхода фильтров ФПК1 или ФПК2 (*рис. 3*) поступает на формирователь меандрового сигнала, который формирует разнополярные напряжения, показанные на *рис. 4*.

В дифференцирующем устройстве меандровый сигнал преобразуется в серию коротких разнополярных импульсов, изображённых на *рис. 5*, которые, пройдя через устройство вычисления абсолютного значения, преобразуются в короткие однополярные импульсы (*рис. 6*), в спектре которых формируется составляющая на символьной скорости, привязанная по фазе к входному сигналу (*рис. 7*). Задачей полосового фильтра является выделение этой составляющей

(рис. 8), представляющей собой напряжение синусоидальной формы, поступающее на формирователь прямоугольного напряжения, с выхода которого сигнал подаётся на ключи K1, K2 (рис. 9).

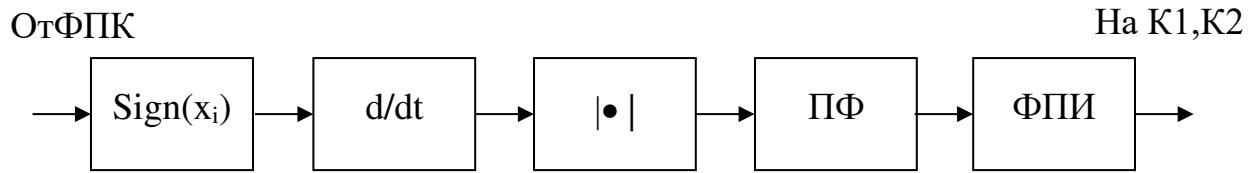


Рис. 2. Структурная схема системы ТС с восстановлением фронтов

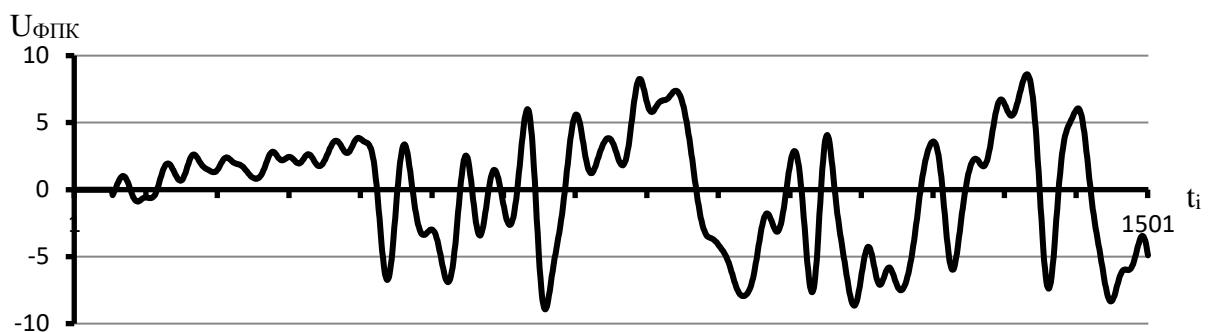


Рис. 3. Выходной сигнал с ФПК1

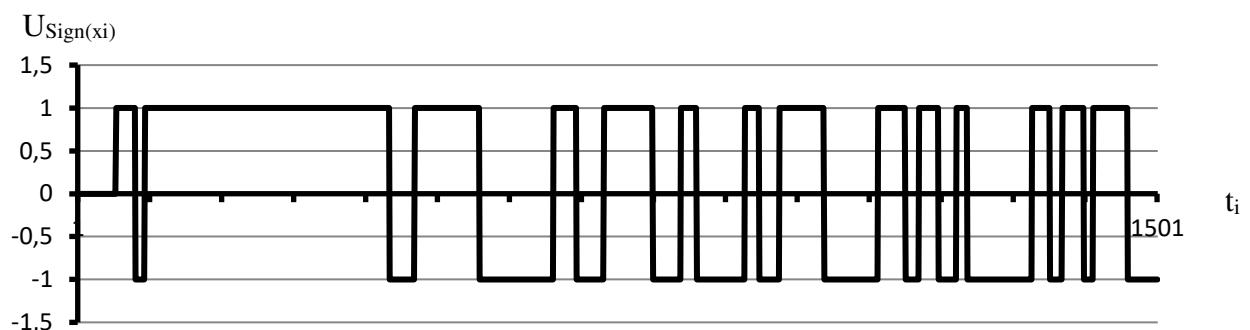


Рис. 4. Сигнал на выходе $\text{Sign}(x_i)$

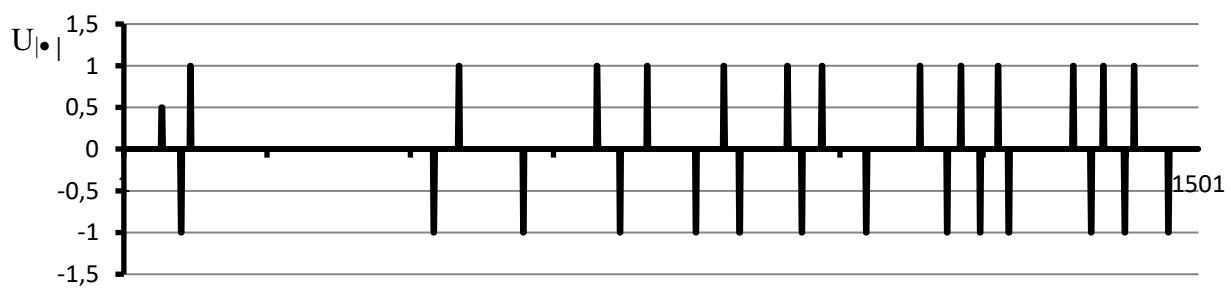


Рис. 5. Выходной сигнал дифференцирующего устройства

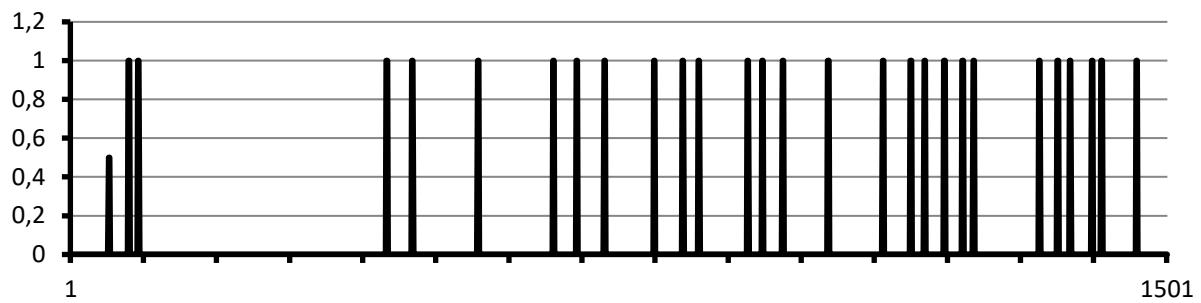


Рис. 6. Сигнал на выходе устройства вычисления абсолютного значения

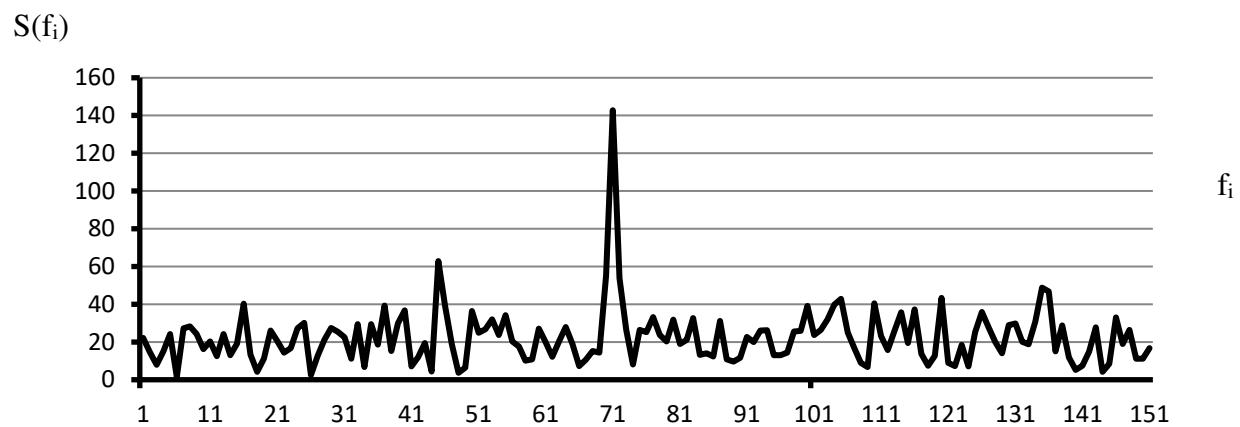


Рис. 7. Составляющая спектра на символьной скорости

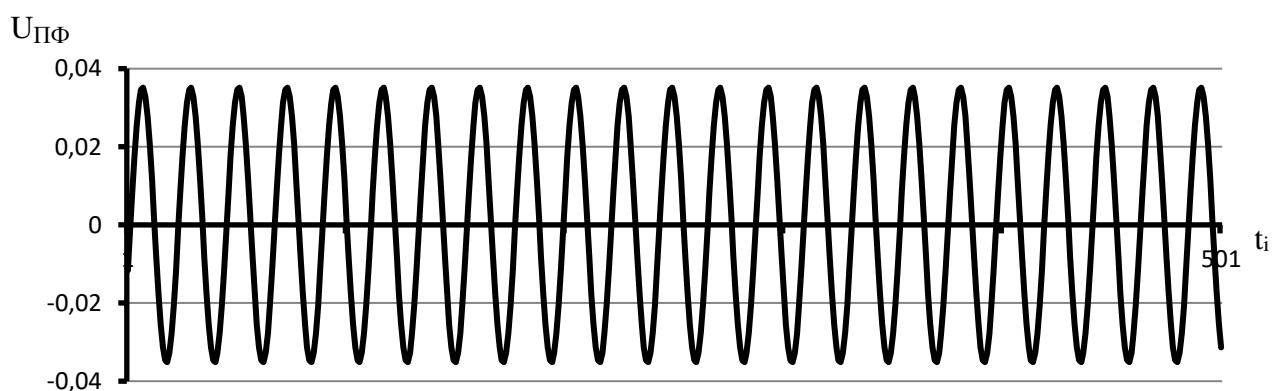


Рис. 8. Выходное напряжение полосового фильтра

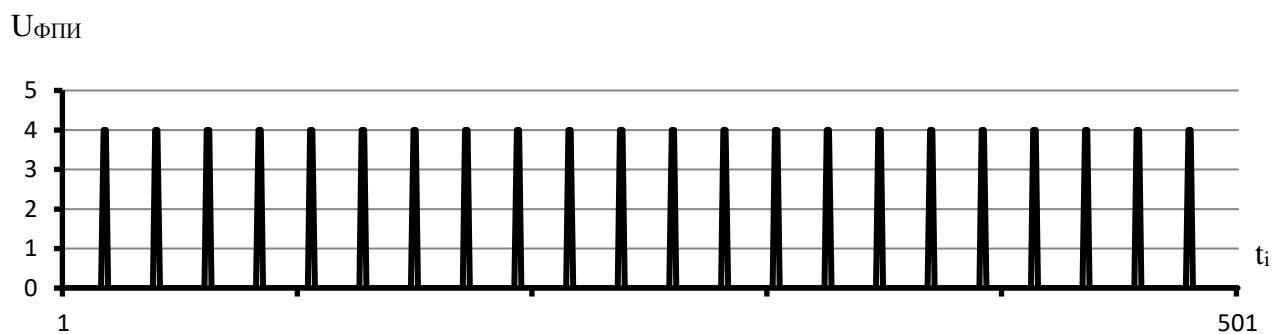


Рис. 9. Импульсы тактовой синхронизации

Таким образом, в работе был реализован алгоритм восстановления сигналов ТС, использующий способ восстановления фронтов, который позволяет выделять и формировать из принимаемого реального радиосигнала импульсы синхронизации, привязанные по фазе к входному сигналу. Неточное восстановление импульсов ТС ведёт к ухудшению отношения сигнал/шум в приёмнике, за счёт того, что взятие отсчетов происходит не в точках максимума выходного сигнала ФПК.

Данная работа базируется на программно-аппаратном способе приёма и обработки сигнала, который на современном этапе развития радиоприёма считается наиболее перспективным. Разработанный программно-аппаратный модуль в дальнейшем может быть использован для исследования точности и других известных способов восстановления импульсов ТС.

Библиографический список

1. Авиационная электросвязь. Т. 3. Системы связи // Приложение 10 к Конвенции о международной гражданской авиации, 2-е изд. 2007. 276 с. // [Электронный ресурс]. – 2007. URL: http://airspot.ru/book/file/585/an10_v3_cons_ru.pdf (дата обращения: 22.01.2017).
2. Вдовин Л. М. Новые информационные технологии для автоматизированных систем управления воздушным движением / Л. М. Вдовин, С. А. Худяков // Научный Вестник Московского государственного института радиотехники, электроники и автоматики. 2008. № 2(5). С. 11–16.
3. Иващенко П. В. Радиоавтоматика: учеб. пособ. к изучению дисциплины «Радиоавтоматика» / П. В. Иващенко, В. А. Голощапов. Одесса: ОНAC им. А. С. Попова, 2012. 72 с.
4. Клёсова Ю. В. Стенд для сертификационных испытаний транспондеров VDL mode 4 // Материалы Международной научно-технической конференции. Московский технический университет связи и информатики // [Электронный ресурс]. – 2012. URL:<http://www.conf.mirea.ru/CD2012/pdf/p7/7.pdf> (дата обращения: 2.02.2017).
5. Суранов А. Я. Labview 8.20: Справочник по функциям. М.: ДМК Пресс, 2007. 536 с.
6. Скляр Б. Цифровая связь. Теоретические основы и практическое применение / Изд. 2-е, испр. / Пер. с англ. М.: Издательский дом «Вильямс», 2003. 1104 с.
7. Скрыпник О. Н. Радионавигационные системы воздушных судов. М.: Инфра-М, 2014. 348 с.
8. Феер К. Беспроводная цифровая связь. М.: Радио и связь, 2000. 514 с.

References

1. Aeronautical telecommunication. V. 3. Communication systems // Application10 to Convention on International Civil Aviation, 2nd ed. 2007. 276 p. // [Electronic source]. – 2007. URL: http://airspot.ru/book/file/585/an10_v3_cons_ru.pdf (accessed date: 22.01.2017). (In Russian).
2. *Vdovin L. M.* (2008). New IT for automated ATC systems / L. M. Vdovin, S. A. Hudjakov // Scientific Bulletin of Moscow State University of Radio engineering, Electronics and Automatics. 2008. № 2(5). P. 11–16. (In Russian).
3. *Ivashhenko P. V.* (2012). Radio Automatics: textbook for Radio automatics study / P. V. Ivashhenko, V. A. Goloshapov. Odessa: ONAC named after A. S. Popov, 2012. 72 p. (In Russian).
4. *Kljosova Ju. V.* (2012). Stand for certification tests of transponders VDL mode 4 // Materials of International science and technology conference. Moscow state technical university of communication and informatics // [Electronic source]. – 2012. URL:<http://www.conf.mirea.ru/CD2012/pdf/p7/7.pdf> (accessed date: 2.02.2017). (In Russian).
5. *Suranov A.Ja.* (2007). Labview 8.20: Reference book about functions. M.: DMK Press, 2007. 536 p. (In Russian).
6. *Skljar B.* (2003). Digital communications. Theoretical basis and practical application / Ed. 2nd, cor. / Trans. from English. M.: Publishing house «Williams», 2003. 1104 p. (In Russian).
7. *Skrypnik O. N.* (2014). Radio navigational systems of aircrafts. M.: INFRA-M, 2014. 348 p. (In Russian).
8. *Feer K.* (2000). Wireless digital communications. M.: Radio and Communication, 2000. 514 p. (In Russian).